

1/3



جامعة الفرات
كلية العلوم بالحسكة
قسم: الرياضيات

نتائج امتحان مقرر (ميكانيك المرونة) لطلاب السنة الرابعة
الدورة الأولى - للعام الدراسي 2023-2024م.

النتيجة	العلامة		الاسم الثلاثي	الرقم الجامعي	التسلسل
	رقماً	كتابة			
ناجح	63	ثلاث وستون فقط .	زهير الأحمد	285	1
ناجح	88	ثمان وثمانون فقط .	هاتيار محمد	1003	2
راسب	45	خمس و أربعون فقط	نورة المحمد	1058	3
ناجح	72	اثنان وسبعون فقط .	علي عسكر	1468	4
راسب	54	أربع وخمسون فقط .	حسان محمد	1615	5
ناجح	67	سبع وستون فقط .	الان موسى	1723	6
راسب	0	صفر درجة فقط.	امل العبد الله	1724	7
ناجح	74	أربع وسبعون فقط .	زينب السالم	1882	8
ناجح	81	واحد وثمانون فقط .	ملك الحسن	1884	9
ناجح	68	ثمان وستون فقط .	اسراء الخلف	1895	10
راسب	43	ثلاث وأربعون فقط .	بثينة شبوط	1906	11
ناجح	68	ثمان وستون فقط .	علياء خضر	1915	12
ناجح	69	تسع وستون فقط .	امل الفتو	1925	13
ناجح	83	ثلاث وثمانون فقط .	روضة العبد الله	1929	14
ناجح	60	ستون فقط .	حليمة الجاسم	1944	15
ناجح	78	ثمان وسبعون فقط .	هبي حسين	1960	16
ناجح	79	تسع وسبعون فقط .	امل عبد القادر	1963	17
ناجح	76	سبعون فقط .	عطا الله الخلف	1968	18
ناجح	60	ستون فقط .	امل عيسى	1975	19



رئيس شعبة الامتحانات
أ. يسرى العلي

أعضاء لجنة الرصد
مسجل:

نتائج امتحان مقرر (ميكانيك المرونة) لطلاب السنة الرابعة
الدورة الأولى - للعام الدراسي 2023-2024م.

النتيجة	العلامة		الاسم الثلاثي	الرقم الجامعي	التسلسل
	كتابة	رقماً			
ناجح	أربع وستون فقط .	64	هوزان حسن	1998	20
ناجح	أربع وستون فقط .	64	ليدي إبراهيم	1999	21
ناجح	واحد وثمانون فقط .	81	شمسه محمد	2003	22
ناجح	خمس وسبعون فقط .	75	فرقان العيسى	2009	23
ناجح	سبعون فقط .	70	احمد الكعود	2042	24
ناجح	ستون فقط	61	وضاح الحمادي	2044	25
ناجح	ثلاث وتسعون فقط .	93	حليمة الجاسم	2046	26
ناجح	خمس وستون فقط .	65	بشار حمندي	2051	27
ناجح	خمس وسبعون فقط .	75	جواهر النجم	2052	28
ناجح	سبع وستون فقط .	67	جلنار جفال	2054	29
ناجح	اثنان وثمانون فقط .	82	سناء السالم	2055	30
ناجح	ثمان وسبعون فقط .	78	منار الدرويش	2063	31
ناجح	أربع وسبعون فقط .	74	وجدان المحمد	2064	32
ناجح	ستون فقط .	60	علي الزمك	2072	33
راسب	سبعة عشر فقط	17	ماهر الشاهين	2073	34
ناجح	ستون فقط .	60	اريج العزيز	2074	35
ناجح	ثمان وسبعون فقط .	78	بشار بديع	2075	36
ناجح	سبع وسبعون فقط .	77	نعيمه الياس	2079	37
ناجح	سبع وسبعون فقط .	77	وسيم حميد	2086	38
ناجح	أربع وستون فقط .	64	رولا الحسين	2087	39



رئيس شعبة الامتحانات
أ. يسرى العلي
2023

أعضاء لجنة الرصد
مسجل:

نتائج امتحان مقرر (ميكانيك المرونة) لطلاب السنة الرابعة
الدورة الأولى - للعام الدراسي 2023 - 2024م.

النتيجة	العلامة		الاسم الثلاثي	الرقم الجمعي	التسلسل
	كتابة	رقماً			
ناجح	خمس وثمانون فقط .	85	بثينة العثمان	2088	40
ناجح	خمس وستون فقط .	65	خلود الفرج	2096	41
ناجح	سبع وسبعون فقط .	77	غفران الحمي	2111	42
ناجح	اثان وستون فقط .	62	عبد الهادي العيسى	2122	43
راسب	صفر درجة فقط.	0	عبير سعدون	2126	44
ناجح	ست وثمانون فقط .	86	نور السعود	2135	45
ناجح	سبع وثمانون فقط .	87	فاطمة عجل	2143	46
ناجح	اثان وثمانون فقط .	82	ميديا محمد	2147	47
ناجح	ثمان وستون فقط .	68	نجلاء سليمان	2148	48
ناجح	تسع وستون فقط .	69	احمد حسين	2151	49
ناجح	اثان وستون فقط .	62	احمد الحميد	2162	50
ناجح	ثلاث وسبعون فقط .	73	فاطمة الحسين	2165	51
ناجح	ست وسبعون فقط .	76	نور الهدى البرغش	2182	52
ناجح	خمس وسبعون فقط .	75	نصر العبد الجادر	2229	53
ناجح	تسع و سبعون فقط.	79	أمنة الحميدي	2310	54
ناجح	خمس وثمانون فقط .	85	صالح العيسى	2312	55
ناجح	ستون فقط .	60	ايمان العبد الله	2313	56
ناجح	ثلاث وثمانون فقط .	83	مياده المحمد	2317	57



رئيس شعبة الامتحانات
أ. يسرى العلي

أعضاء لجنة الرصد
مسجل

السؤال الأول (15 درجة): عرف كل مما يلي:

5 الجسم المرن: الجسم الذي يعود إلى شكله الأصلي بعد زوال القوى الخارجية المؤثرة عليه.
حلل الترسورات:

إذا كان لدينا من كل نقطة من قضاة ما شعاع عند كل نقطة
قد عرفنا حل شعاع بالمثل إذا كان لدينا من كل نقطة من القضاة
نقول فيمكننا أن السؤل أن لدينا حل شعاع أي أن حل
الترسورات هو مجموعة ترسورات تتغير بتغير الموضع ولكن
بها لا تتغير بتغير طول المتاركة (الامتداد).

الإجهاد الكلي في نقطة:

5
$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta R}{\Delta t} = P$$

يدعى المقدار الشعاعي P بالإجهاد الكلي في النقطة k من المقطع A .

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 3 & 6 & 4 \\ 1 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

السؤال الثاني (15 درجة): لدينا المصفوفة التالية:

المطلوب أوجد كل مما يلي: 1- محدها $\det A$

2- مصفوفة معاملها المرافق α و α^T ، 3- مقلوبها A^{-1}

الحل: 1- محدها:

$$\det A = 1(6 \times 2 - 4 \times 3) - 2(3 \times 2 - 4 \times 1) + 2(3 \times 3 - 6 \times 1)$$

$$\det A = 0 - 4 + 6 = 2 \neq 0 \quad 3$$

$$\alpha = \begin{bmatrix} \begin{vmatrix} 6 & 4 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 6 & 4 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{vmatrix} \end{bmatrix} = \begin{matrix} -2 \\ \textcircled{2} \end{matrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & -2 & +3 \\ +2 & 0 & -1 \\ -4 & +2 & 0 \end{bmatrix} \textcircled{2}$$

$$\alpha^T = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -4 \\ -2 & 0 & 2 \\ 3 & -1 & 0 \end{bmatrix} \textcircled{3}$$

$$A^{-1} = \frac{\alpha^T}{\det A} \textcircled{2}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & 2 & -4 \\ -2 & 0 & 2 \\ 3 & -1 & 0 \end{bmatrix} \textcircled{1}$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \\ \frac{3}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \textcircled{2}$$

السؤال الثالث (20 درجة):

أ- عين وسطاء توجيهه وجيوب تمام التوجيه للشعاع (المنحى) المعين بالنقطتين:

مصحح $M_1(2,1,1)$ و $M_2(3,4,2)$ ؟

1- وسطاء التوجيه هي مركبات m_1, m_2 أي

$$p = x_2 - x_1 = 3 - 2 = 1$$

$$q = y_2 - y_1 = 4 - 1 = 3$$

$$r = z_2 - z_1 = 2 - 1 = 1$$

(5)

2- حساب تمام التوجيه

$$\alpha = \frac{p}{\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + 9 + 1}} = \frac{1}{\sqrt{11}}$$

$$\beta = \frac{3}{\sqrt{11}}$$

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{11}}$$

(5)

$$\begin{pmatrix} 6 & 4 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} -4 & 8 \\ 1 & 7 \end{pmatrix}$$

ب- أوجد الجداء حاصل التيسورين:

$$\begin{pmatrix} 6 \begin{pmatrix} -4 & 8 \\ 1 & 7 \end{pmatrix} & 4 \begin{pmatrix} -4 & 8 \\ 1 & 7 \end{pmatrix} \\ 5 \begin{pmatrix} -4 & 8 \\ 1 & 7 \end{pmatrix} & 3 \begin{pmatrix} -4 & 8 \\ 1 & 7 \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

(5)

$$\begin{pmatrix} -24 & 48 & -16 & 32 \\ 6 & 42 & 4 & 28 \\ -20 & 40 & -12 & 24 \\ 5 & 35 & 3 & 21 \end{pmatrix}$$

(5)

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

السؤال الرابع (15 درجة): فرق التنسور A من المرتبة الثانية إلى ثلاث تنسورات (انحرافي وتخالفي وسلمي)

$$A = A^{\circ} + A^a + A^m \quad (2)$$

انحرافي تخالفي وسلمي

$$A^m = \frac{1}{3} (3+2+4) \quad , \quad A^m = \frac{1}{3} (9) \quad \cdot \quad A^m = 3 \quad (1)$$

$$A^m = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$A_{ij}^a = \frac{1}{2} (A_{ij} - A_{ji}) \quad (2)$$

$$A^a = \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} \right)$$

$$A^a = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & -3 & 0 \\ 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{3}{2} & 0 \\ \frac{3}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (2)$$

$$A^{\circ} = A^s - A^m \quad (2), \quad A^s = \frac{1}{2} (A_{ij} + A_{ji}) \quad (2)$$

$$A^s = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 5 & 4 & 6 \\ 2 & 6 & 8 \end{pmatrix}, \quad A^s = \begin{pmatrix} 3 & \frac{5}{2} & 1 \\ \frac{5}{2} & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$A^{\circ} = \begin{pmatrix} 3 & \frac{5}{2} & 1 \\ \frac{5}{2} & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$A^{\circ} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{5}{2} & 1 \\ \frac{5}{2} & -1 & 3 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix} \quad (2)$$

السؤال الخامس (15 درجة):

استنتج معادلة التوازن التفاضلية المتعلقة بالنسبة بالمحور OX (مع رسم الشكل وتمثيل الاجهادات على أوجه متوازي المستطيلات العنصري) التالية:

$$\frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial z} + \rho \cdot X = 0$$

لنقطع وهياً من منطقة النقطة المدروسة حجماً عنصرياً " صغيراً بما فيه

الكفاية " بشكل متوازي مستطيلات ، الشكل (1-5) بحيث تقع النقطة k في داخله .

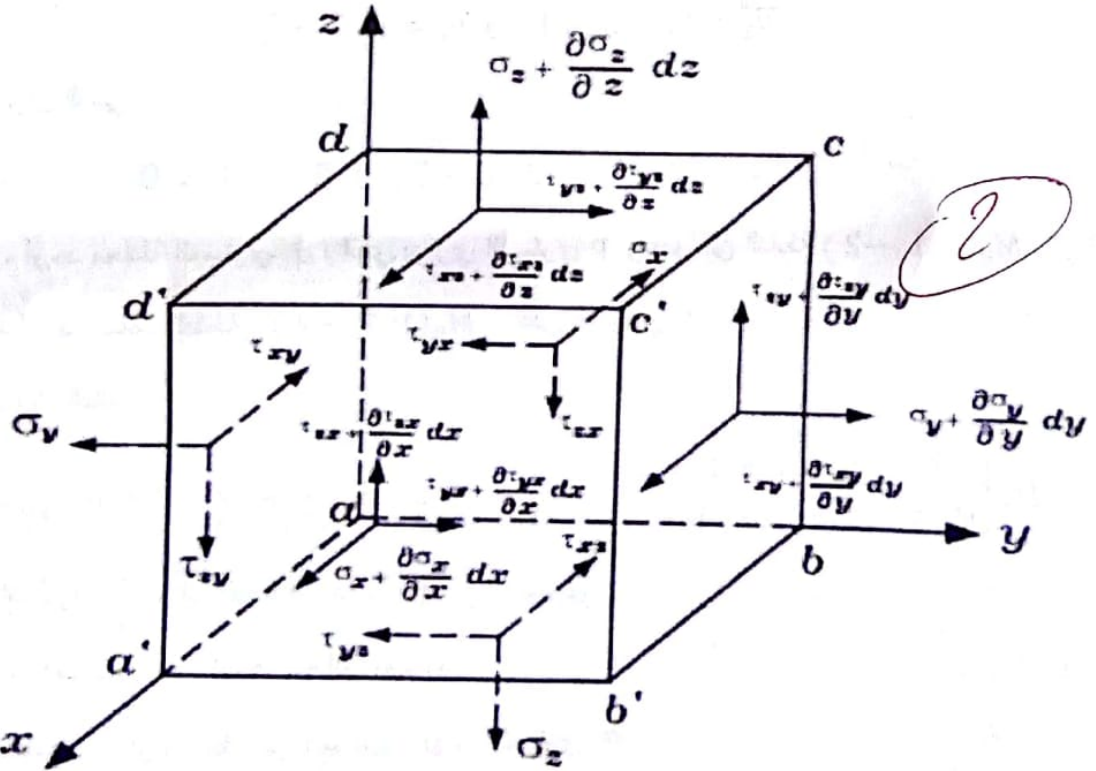
أوجه متوازي المستطيلات العنصري توازي المستويات المكونة من المحاور

الإحداثية $oxyz$ ، وأبعاده هي dx ; dy ; dz .

إذا قمنا بتصغير متوازي المستطيلات هذا ، فإن سطوحه في النهاية سوف

تمر من النقطة k والاجهادات في تلك المستويات ستصبح هي الاجهادات

في النقطة المدروسة .



ونتيجة قطع الجسم الإنشائي بواسطة المستويات الستة ستتولد على كل وجه

من هذه الوجوه الداخلية إجهادات مختلفة (ناظمية ومماسية) ، فعلى الوجه الذي

ناظمه المحور x ويمر من مبدأ الإحداثيات ، تؤثر في نقطة ما منه إحداثياتها x, y, z .

الاجهادات التالية : $\sigma_x, \tau_{yx}, \tau_{zx}$ ، الشكل (1-6) .

ونظراً لأن مركبات الإجهادات "ناظمية ومماسية" هي توابع مستمرة للإحداثيات x, y, z وقابلة للاشتقاق أي :

$$\sigma = f(x, y, z)$$

$$\tau = f(x, y, z) \quad (1)$$

فإن الإجهادات المؤثرة في نقطة إحداثياتها $(x + dx, y, z)$ من وجهه متوازي المستطيلات الذي ناظمه x ويبعد عن المستوي الأول مسافة dx هي :

$$\sigma'_x = f_1(x + dx, y, z)$$

$$\tau'_{yx} = f_2(x + dx, y, z) \quad (1)$$

$$\tau'_{zx} = f_3(x + dx, y, z)$$

وبنشر كل من التوابع السابقة بسلسلة تايلور ، نجد :

$$\sigma'_x = f_1(x, y, z) + \frac{\partial f_1(x, y, z)}{1! \partial x} dx + \frac{1}{2!} \frac{\partial^2 f_1(x, y, z)}{\partial x^2} dx^2 + \dots$$

$$\tau'_{yx} = f_2(x, y, z) + \frac{\partial f_2(x, y, z)}{1! \partial x} dx + \frac{1}{2!} \frac{\partial^2 f_2(x, y, z)}{\partial x^2} dx^2 + \dots \quad (2)$$

$$\tau'_{zx} = f_3(x, y, z) + \frac{\partial f_3(x, y, z)}{1! \partial x} dx + \frac{1}{2!} \frac{\partial^2 f_3(x, y, z)}{\partial x^2} dx^2 + \dots$$

وبأخذ الحدود الخطية وإهمال بقية الحدود نظراً لصغرهما في كل علاقة من العلاقات السابقة ، ونظراً لأن $(y, z = \text{const})$ فإننا نستطيع كتابة العلاقات السابقة كما يلي :

$$\sigma'_x = \sigma_x + \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} dx$$

$$\tau'_{yx} = \tau_{yx} + \frac{\partial \tau_{yx}}{\partial x} dx \quad (1-1) \quad (2)$$

$$\tau'_{zx} = \tau_{zx} + \frac{\partial \tau_{zx}}{\partial x} dx$$

وبهذا يكون قد انخفض عدد المجاهيل من ثمانية عشر إجهاداً مجهولاً - ثلاثة على كل وجه - إلى تسعة مجاهيل :

$$(\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z, \tau_{xy}, \tau_{yx}, \tau_{xz}, \tau_{zx}, \tau_{yz}, \tau_{zy})$$

وذلك بسبب معرفة الإجهادات على الأوجه الثلاثة التي تبعد بمقدار (dy, dx, dz) على الترتيب عن الأوجه الثلاثة المارة من مبدأ الإحداثيات .

إضافة إلى الإجهادات المذكورة سابقاً تؤثر على متوازي المستطيلات قوى حجمية كقوى الثقالة مثلاً ، مركبات هذه القوى وفقاً للمحاور الإحداثية الثلاثة x, y, z ،

$$\rho \cdot Y \cdot dx \cdot dy \cdot dz, \rho \cdot X \cdot dx \cdot dy \cdot dz, \rho \cdot Z \cdot dx \cdot dy \cdot dz$$

حيث :

X, Y, Z - مسقط القوى الحجمية الموافقة لواحدة كتلة الجسم على المحاور الإحداثية (x, y, z) على التوالي .

ρ - كثافة مادة الجسم المنروس .

وحتى يكون الجسم المنروس في حالة توازن تام ، يجب أن تتحقق ست معادلات توازن في الحالة الفراغية وهي :

• ثلاث معادلات توازن لمساقط القوى على المحاور x, y, z ، أي :

$$\sum F_x = 0, \sum F_y = 0, \sum F_z = 0$$

• ثلاث معادلات توازن عزوم القوى حول هذه المحاور ، أي :

$$\sum M_x = 0, \sum M_y = 0, \sum M_z = 0$$

نكتب معادلة الإسقاط على المحور ox لكافة القوى السطحية التي تؤثر على الجسم

المقطع أخذين بعين الاعتبار مسقط القوى الحجمية على المحور المذكور ، نجد :

$$\left(\sigma_x + \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} dx\right) dy \cdot dz - \sigma_x \cdot dy \cdot dz + \left(\tau_{xy} + \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial y} dy\right) dz \cdot dx - \tau_{xy} \cdot dz \cdot dx + \left(\tau_{xz} + \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial z} dz\right) dx \cdot dy - \tau_{xz} \cdot dx \cdot dy + \rho \cdot X \cdot dx \cdot dy \cdot dz = 0$$

وبعد الاختصار والتقسيم على $dv = dx \cdot dy \cdot dz$ نحصل على :

$$\frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial z} + \rho \cdot X = 0$$

السؤال السادس (20 درجة):

عين الإجهاد الناظمي σ_v والمماسي τ_v والإجهاد الكلي S على الساحة المحددة بالتجيبات الموجبة التالية:

$L = 0.82$, $m = -0.17$, $n = -0.54$ إذا علمت أن:

$$\sigma_x = 20 \text{ Mpa} , \quad \sigma_y = 10 \text{ Mpa} , \quad \sigma_z = 30 \text{ Mpa}$$

$$\tau_{xy} = -20 \text{ Mpa} , \quad \tau_{yz} = 10 \text{ Mpa} , \quad \tau_{xz} = 40 \text{ Mpa}$$

ملاحظة: يسمح باستخدام الآلة الحاسبة.

$$X_v = \sigma_x \cdot l + \tau_{xy} \cdot m + \tau_{xz} \cdot n$$

$$X_v = 20(0.82) + (-20)(-0.17) + 40(-0.54)$$

$$X_v = -1.8 \text{ Mpa}$$

$$Y_v = \tau_{yx} \cdot l + \sigma_y \cdot m + \tau_{yz} \cdot n$$

$$Y_v = -20(0.82) + 10(-0.17) + 10(-0.54)$$

$$Y_v = -23.5 \text{ Mpa}$$

$$Z_v = \tau_{zx} \cdot l + \tau_{zy} \cdot m + \sigma_z \cdot n$$

$$Z_v = 40(0.82) + 10(-0.17) + 30(-0.54)$$

$$Z_v = 14.9 \text{ Mpa}$$

$$S = \sqrt{X_v^2 + Y_v^2 + Z_v^2} , \quad S = \sqrt{777.5}$$

$$S = 27.88 \text{ Mpa}$$

حساب الإجهاد الناظمي على الساحة

$$\sigma_v = X_v \cdot l + Y_v \cdot m + Z_v \cdot n$$

$$\sigma_v = (-1.8)(0.82) + (-23.5)(-0.17) + (14.9)(-0.54)$$

$$\sigma_v = -5.527 \text{ Mpa}$$

$$\tau_v = \sqrt{s^2 - \sigma_v^2}$$

$$\tau_v = \sqrt{(77.88)^2 - (-5.527)^2}$$

$$\tau_v = 27.32 \text{ MPa}$$

Answer